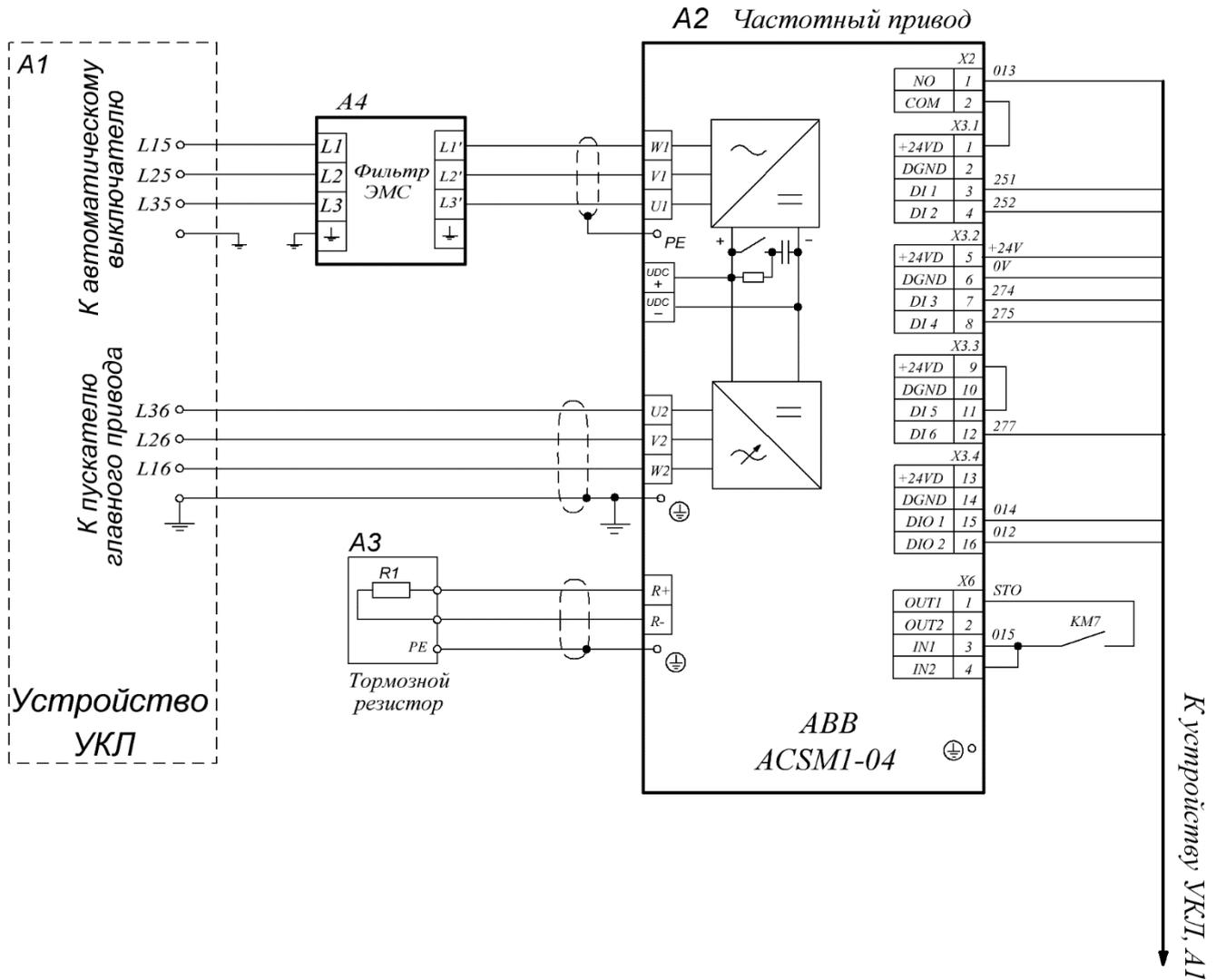


Схема подключения частотного привода ACSM1 к устройству управления УКЛ для асинхронных двигателей



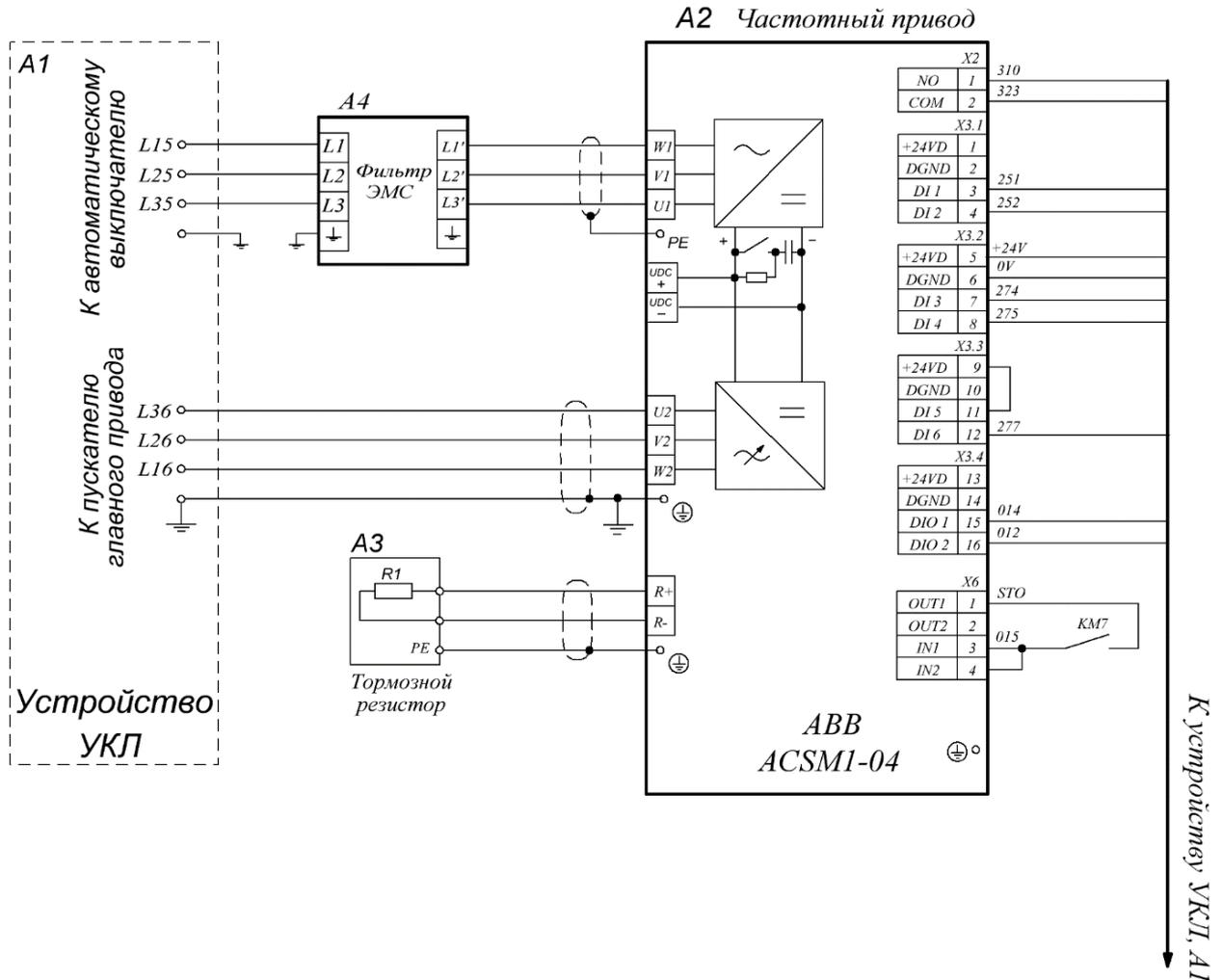
Описания назначения входов/выходов станций управления

№ провода	№ клеммы	Функция
Силовые провода		
L35	U1 (L3 – L3')	Фазы питающей сети
L25	V1 (L2 – L2')	
L15	W1 (L1 – L1')	
L36	U2	Фазы питания двигателя через пускатель
L26	V2	
L16	W2	
	R+, R-	Подключение тормозного резистора
Провода управления		
013	1 (X2:1)	Сигнал контроля тока (выходной сигнал реле RO NO)
с X3:1	2 (X2:2)	+24V преобразователя частоты (входной сигнал реле COM)
251	3 (X3.1:3)	Направление “вверх” (входной сигнал DI 1)
252	4 (X3.1:4)	Направление “вниз” (входной сигнал DI 2)
+24V	5 (X3.2:5)	+24 В преобразователя (+24VD)
0V	6 (X3.2:6)	Общий провод преобразователя (DGND)
274	7 (X3.2:7)	Код скорости 1 (входной сигнал DI 3)
275	8 (X3.2:8)	Код скорости 2 (входной сигнал DI 4)
277	12 (X3.4:12)	Сигнал эвакуации (входной сигнал DI 6)
014	15 (X3.4:15)	Сигнал готовности преобразователя (выходной сигнал DIO 1)
012	16 (X3.4:16)	Сигнал управления механическим тормозом (выходной сигнал DIO 2)
STO	1 (X6:1)	+24 В преобразователя (OUT1)
015	3 (X6:3) 4 (X6:4)	Разрешение работы преобразователя (входной сигнал IN1, IN2)

Рекомендации по подбору тормозных резисторов

Тип ACSM1-U04AL	Ном. мощность ПЧ, кВт	Мин. допустимое сопротивление, Ом	Макс. допустимое сопротивление, Ом
-12A-4...-16A-4	5.5...7.5	40	55
-24A-4...-31A-4	11...15	20	30
-40A-4...-46A-4	18.5...22	13	18

Схема подключения частотного привода ACSM1 к устройству управления УКЛ с синхронным двигателем



Описания назначения входов/выходов станций управления

№ провода	№ клеммы	Функция
Силовые провода		
L35	U1 (L3 – L3')	Фазы питающей сети
L25	V1 (L2 – L2')	
L15	W1 (L1 – L1')	
L36	U2	Фазы питания двигателя через пускатель
L26	V2	
L16	W2	
	R+, R-	Подключение тормозного резистора
Провода управления		
310	1 (X2:1)	Сигнал включения пускателя главного привода (выходной сигнал реле RO NO)
323	2 (X2:2)	Сигнал включения пускателя главного привода (входной сигнал реле COM)
251	3 (X3.1:3)	Направление “вверх” (входной сигнал DI 1)
252	4 (X3.1:4)	Направление “вниз” (входной сигнал DI 2)
+24V	5 (X3.2:5)	+24 В преобразователя (+24VD)
0V	6 (X3.2:6)	Общий провод преобразователя (DGND)
274	7 (X3.2:7)	Код скорости 1 (входной сигнал DI 3)
275	8 (X3.2:8)	Код скорости 2 (входной сигнал DI 4)
277	12 (X3.4:12)	Сигнал эвакуации (входной сигнал DI 6)
014	15 (X3.4:15)	Сигнал готовности преобразователя (выходной сигнал DIO 1)
012	16 (X3.4:16)	Сигнал управления механическим тормозом (выходной сигнал DIO 2)
STO	1 (X6:1)	+24 В преобразователя (OUT1)
015	3 (X6:3) 4 (X6:4)	Разрешение работы преобразователя (входной сигнал IN1, IN2)

Рекомендации по подбору тормозных резисторов

Тип ACSM1-U04AL	Ном. мощность ПЧ, кВт	Мин. допустимое сопротивление, Ом	Макс. допустимое сопротивление, Ом
-12A-4...-16A-4	5.5...7.5	40	55
-24A-4...-31A-4	11...15	20	30
-40A-4...-46A-4	18.5...22	13	18